

## Connexité par arc

Sauf mention contraire, on travaille dans un espace vectoriel normé  $(E, \| \cdot \|)$ .

### 1 Parties connexes par arcs

#### 1.1 Chemin continu

**Définition.** Soit  $A$  une partie de  $E$ . Pour  $a, b \in A$ , on appelle **chemin continu** (ou : arc) **joignant**  $a$  à  $b$  dans  $A$  toute application :

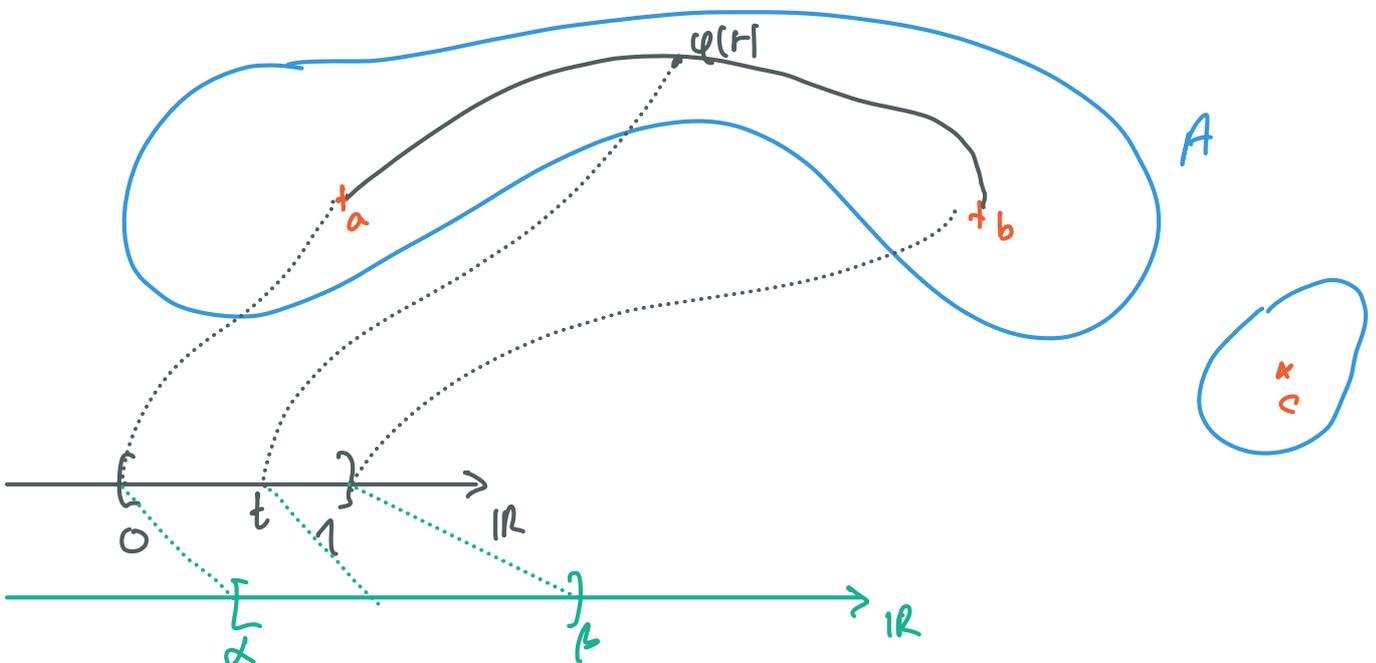
$$\varphi : [0, 1] \rightarrow E$$

telle que :

- $\varphi$  est continue
- $\forall t \in [0, 1], \varphi(t) \in A$
- $\varphi(0) = a$  et  $\varphi(1) = b$

**Remarque.**

- L'image (directe)  $\varphi([0, 1])$  s'appelle parfois le **support** du chemin.
- Par abus,  $\gamma : [\alpha, \beta] \rightarrow E$  continue, à valeurs dans  $A$  et telle que  $\gamma(\alpha) = a$  et  $\gamma(\beta) = b$  s'appelle aussi **chemin** : on se ramène à la définition en composant  $\varphi$  par  $t \mapsto (1-t)\alpha + t\beta$  ou  $\gamma$  par  $t \mapsto \frac{t-\alpha}{\beta-\alpha}$ .



**Définition.** On définit une relation binaire sur  $A$  en disant que  $a \mathcal{R} b$  lorsqu'il existe un chemin continu joignant  $a$  à  $b$  dans  $A$ .

**Proposition.**  $\mathcal{R}$  est une relation d'équivalence sur  $A$ .

Preuves:

• réflexive: Soit  $a \in A$

$$\text{Posons } \varphi: [0, 1] \longrightarrow A \\ t \longmapsto a$$

donc  $a \mathcal{R} a$

• symétrique Soit  $a, b \in A$   $\&$   $a \mathcal{R} b$

$$\text{il } \exists \varphi: [0, 1] \xrightarrow{\text{continue}} A \quad \& \quad \begin{cases} \varphi(0) = a \\ \varphi(1) = b \end{cases}$$

Montrons  $b \mathcal{R} a$

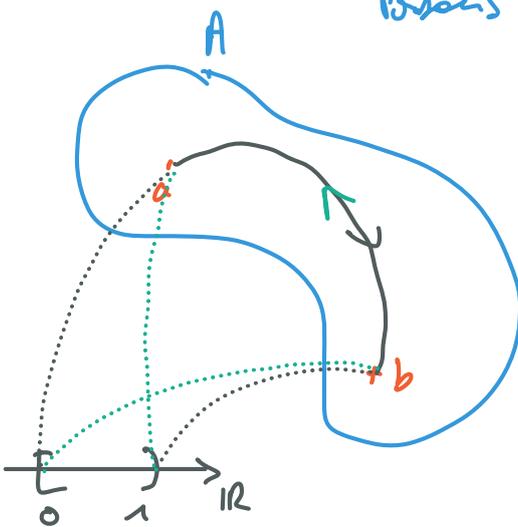
$$\text{Posons } \varphi: [0, 1] \longrightarrow A \\ t \longmapsto \varphi(1-t)$$

continu, à valeurs dans  $A$ ,

$$\varphi(0) = \varphi(1) = b$$

$$\varphi(1) = \varphi(0) = a$$

donc  $b \mathcal{R} a$



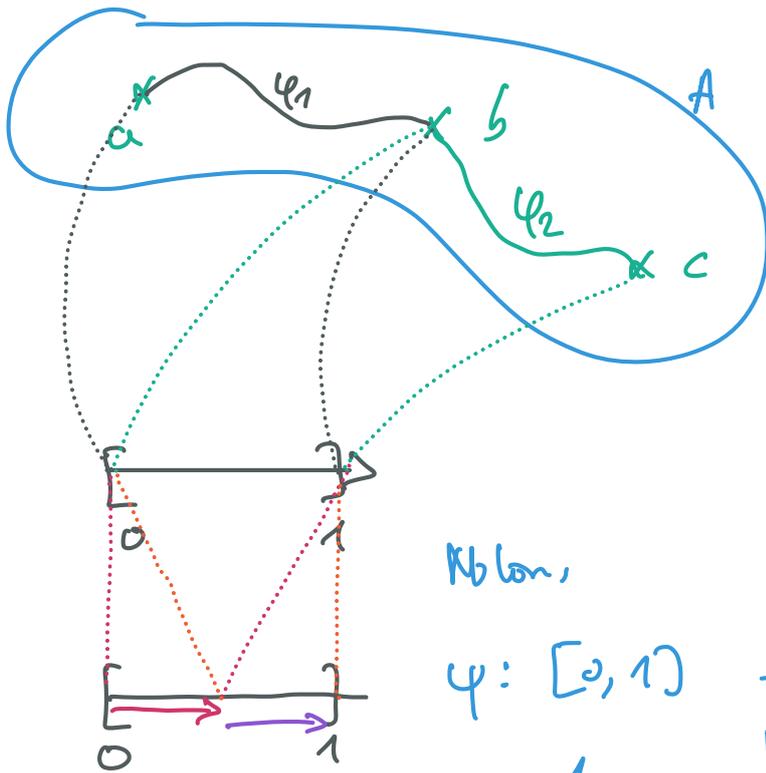
Transitive: On suppose  $a \mathcal{R} b$  et  $b \mathcal{R} c$

donc  $\exists \varphi_1, \varphi_2 : [0, 1] \rightarrow A$

↳  $\varphi_1(0) = a, \varphi_1(1) = b$

$\varphi_2(0) = b, \varphi_2(1) = c$

Preuve  $a \text{ R } c$



Nblon,

$\psi : [0, 1] \rightarrow A$

$$t \mapsto \begin{cases} \varphi_1(2t) & \text{si } t \in [0, \frac{1}{2}] \\ \varphi_2(2t-1) & \text{si } t \in [\frac{1}{2}, 1] \end{cases}$$

$\psi$  est à valeurs dans  $A$  car  $\varphi_1, \varphi_2$  le sont

$$\psi(0) = \varphi_1(0) = a$$

$$\psi(1) = \varphi_2(1) = c$$

$\psi$  est continue sur  $[0, \frac{1}{2}]$  et sur  $[\frac{1}{2}, 1]$

car  $\varphi_1$  et  $\varphi_2$  le sont sur  $[0, 1]$

pour  $t < \frac{1}{2}$   $\psi(t) = \varphi_1(2t) \rightarrow \varphi_1(1) = b$

$$\text{par } h \xrightarrow{>} \frac{1}{2} \quad \psi(h) = \varphi_2(2h-1) \longrightarrow \varphi_2(0) = b$$

donc  $\psi$  est continue en  $\frac{1}{2}$

donc a R c .

## 1.2 Composantes connexes par arcs, connexité par arcs

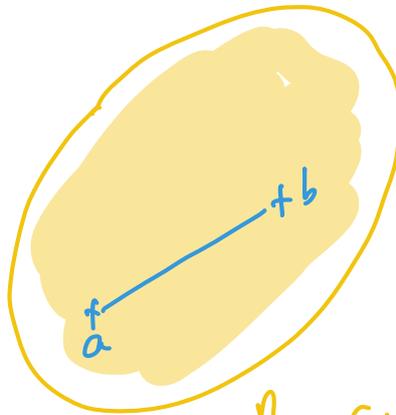
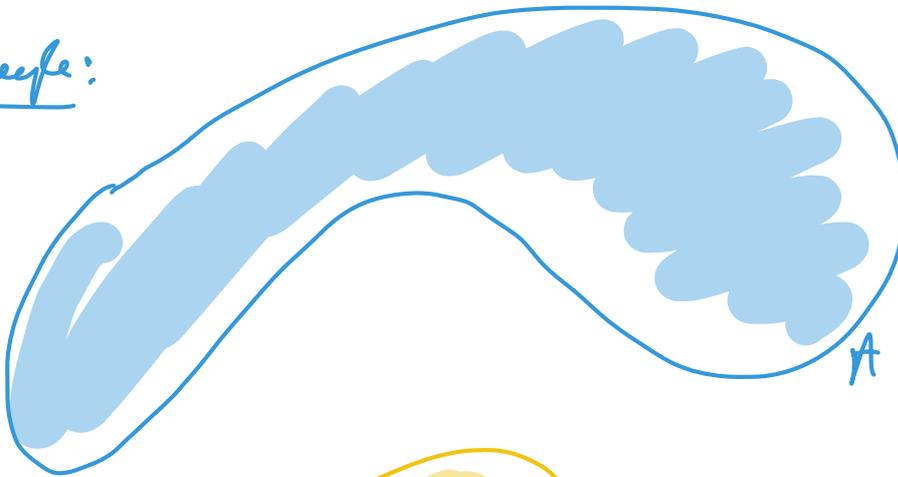
Définition. Soit  $A$  une partie de  $E$ .

- On appelle **composantes connexes par arcs** de  $A$  les classes d'équivalences de la relation  $\mathcal{R}$ .
- On dit que  $A$  est **connexe par arcs** lorsqu'il y a une unique composante connexe par arcs, qui est  $A$ .

$\hookrightarrow \forall a, b \in A, \exists \gamma : [0, 1] \rightarrow A$  chemin continu qui joint  $a$  à  $b$  dans  $A$ .

Proposition. Les composantes connexes par arcs de  $A$  forment une partition de  $A$ .

Exemple:



$B$  connexe et connexe par arcs

Soit  $a, b \in B$

Par convexité  $[a, b] \subset B$

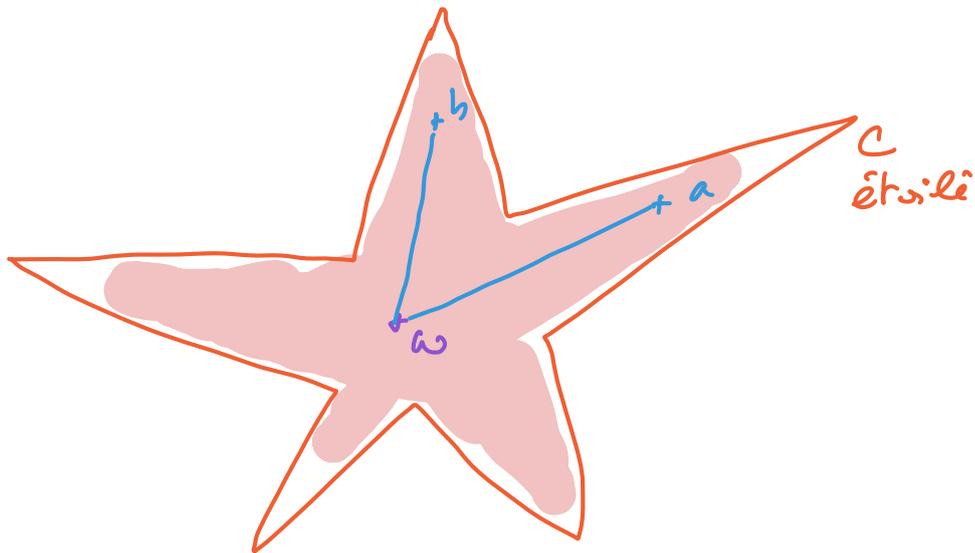
On définit :  $\gamma : [0, 1] \rightarrow B$

$$t \mapsto (1-t)a + tb \\ = a + t(b-a)$$

$\varphi$  est continue, à valeurs dans  $B$  et

$$\varphi(0) = a \quad \varphi(1) = b$$

donc  $B$  est convexe par arcs.



Propriété: si  $C$  est étoilé, alors  $C$  est convexe par arcs.

$$\exists w \in C \text{ tq } \forall x \in C, [w, x] \subset C$$

$$\text{donc } \forall x \in C, w \mathcal{R} x$$

Soit  $a, b \in C$ . Alors  $w \mathcal{R} a$  et  $w \mathcal{R} b$

donc, par symétrie et transitivité,

$$a \mathcal{R} b$$

( $a$  et  $b$  sont dans la composante convexe de  $w$ )

**Exemple.** Une partie convexe de  $E$  est connexe par arcs.

**Définition.** Une partie  $A$  de  $E$  est **étoilée** s'il existe  $a \in A$  tel que :

$$\forall x \in A, [a, x] \subset A$$

où  $[a, x]$  désigne le segment d'extrémités  $a$  et  $x$  :

$$[a, x] = \{(1-t)a + tx, t \in [0, 1]\}$$

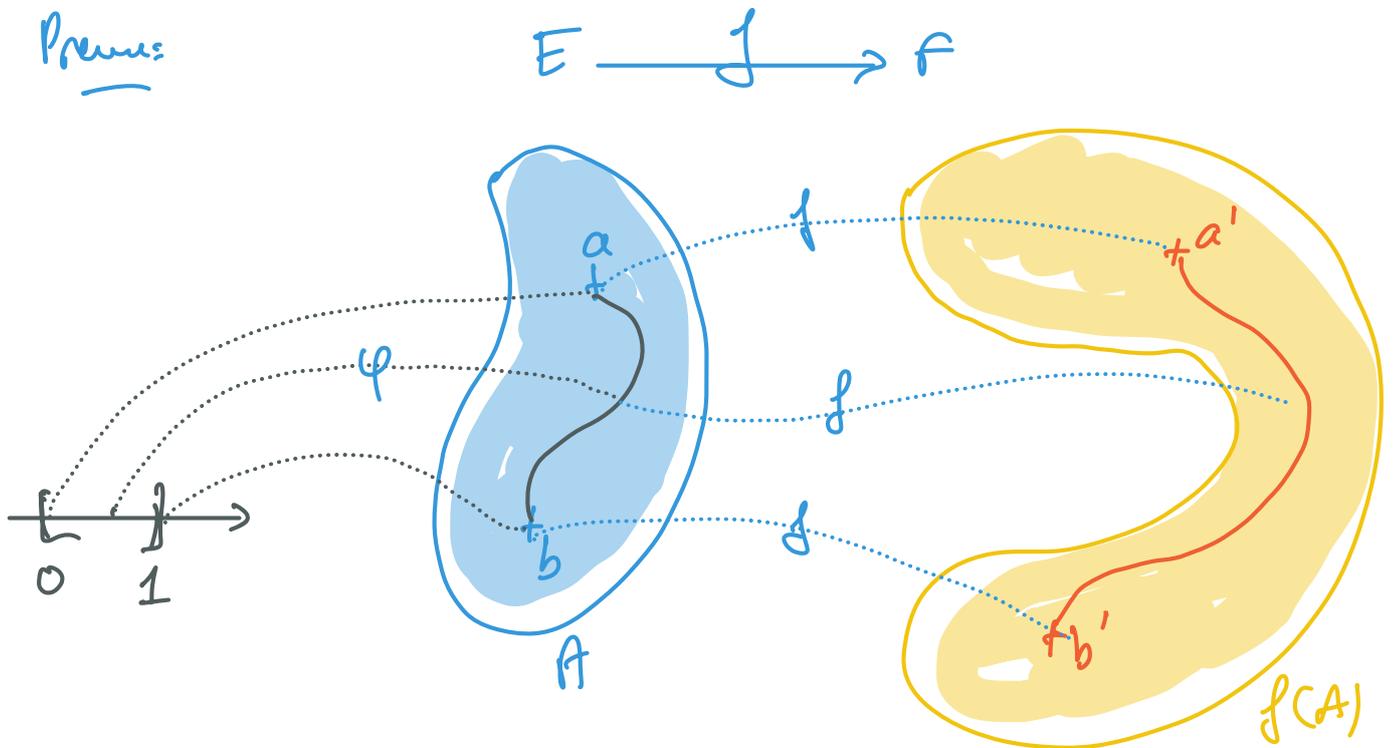
**Proposition.** Une partie étoilée de  $E$  est connexe par arcs.

### 1.3 Image d'un connexe par arcs par une application continue

#### Théorème.

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels normés,  $f : E \rightarrow F$  et  $A$  une partie de  $E$ .  
Si  $A$  est connexe par arcs et  $f$  continue, alors  $f(A)$  est connexe par arcs.

Preuve:



Soit  $a', b' \in f(A)$

$\exists a, b \in A$  tq  $a' = f(a)$ ,  $b' = f(b)$

Comme  $A$  est connexe par arcs,

$\exists \varphi: [0, 1] \rightarrow A$  continue, tq

$\forall t \varphi(t) \in A$

$\varphi(0) = a$ ,  $\varphi(1) = b$

Posons:

$\varphi: [0, 1] \rightarrow F$

$t \mapsto f \circ \varphi(t)$

- $\varphi$  est continue car  $f$  et  $\varphi$  le sont
- $\varphi(0) = f(\varphi(0)) = f(a) = a'$
- $\varphi(1) = b'$
- $\forall t, \varphi(t) \in A$  donc  $f(\varphi(t)) \in f(A)$

donc  $a'$  et  $b'$  sont liés dans  $f(A)$

donc  $f(A)$  convexe par arcs.

**Exemple.** Montrer que  $GL_n(\mathbb{R})$  n'est pas connexe par arcs.

$$GL_n(\mathbb{R}) = \{ M \in \mathbb{R}^{n \times n} \mid \det(M) \neq 0 \}$$

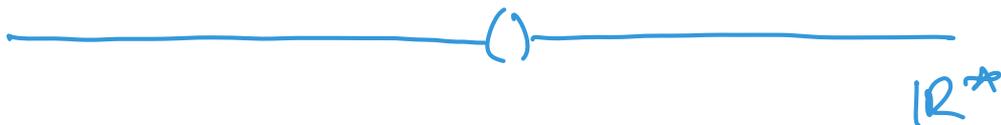
Si  $GL_n(\mathbb{R})$  est connexe par arcs, alors

$\det : GL_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^*$  est connexe par arcs

"  
 $\mathbb{R}^*$



pas connexe par arcs!



## 2 Le cas de $\mathbb{R}$

**Proposition.** Les parties connexes par arcs de  $\mathbb{R}$  sont les intervalles.

**Remarque.** Ainsi, dans  $\mathbb{R}$ , les trois expressions « connexe par arcs », « convexe » et « intervalle » désignent la même notion. C'est spécifique à  $\mathbb{R}$ .

Preuve:  $\boxed{\Leftarrow}$  un intervalle est convexe

donc convexe par arcs

$\boxed{\Rightarrow}$  Soit  $A \subset \mathbb{R}$  convexe par arcs.

Soit  $a, b \in A$  avec  $a < b$  par ex.

Soit  $c \in ]a, b[$ . Montrons  $c \in A$

$A$  convexe par arcs, donc  $\exists \varphi$  chemin continu joignant  $a$  et  $b$  dans  $A$ :

$$\varphi: [0, 1] \longrightarrow \mathbb{R}$$

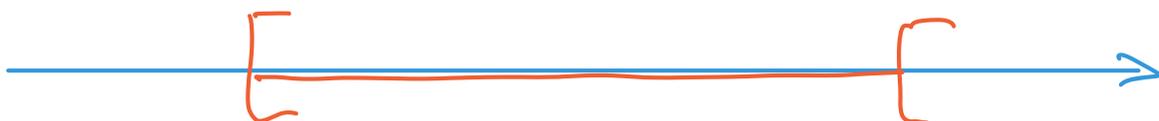
$$\forall t \varphi(t) \in A, \quad \varphi(0) = a \quad \varphi(1) = b.$$

$c$  est une valeur intermédiaire entre  $a$  et  $b$

et  $\varphi$  est continu, donc par le th de valeurs intermédiaires,  $\exists t \in [0, 1]$  tel

$$\varphi(t) = c.$$

$\uparrow$   
 $A$  donc  $c \in A$ .



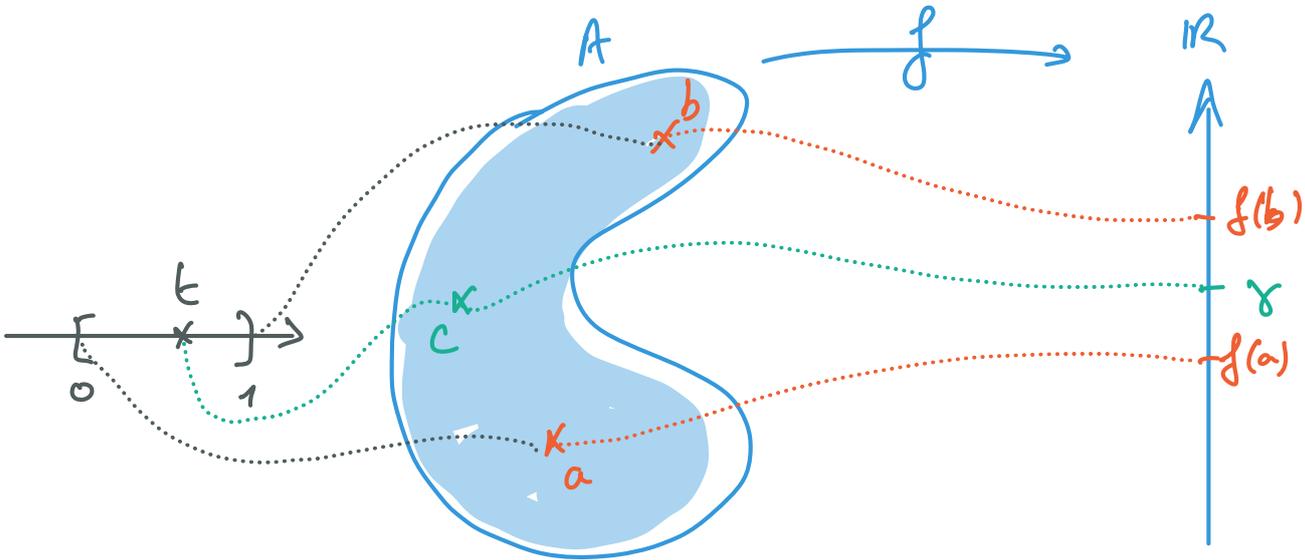
### Théorème des valeurs intermédiaires.

Soit  $f : A \subset E \rightarrow \mathbb{R}$ . Si  $f$  est continue, et que  $A$  est connexe par arcs, alors  $f$  vérifie la propriété des valeurs intermédiaires : pour tout  $a, b \in A$ ,  $f$  prend toute valeur intermédiaire entre  $f(a)$  et  $f(b)$ .

### Remarque.

- La conclusion peut aussi s'écrire :  $f(A)$  est un intervalle.
- Dans le cas où  $f(a) \leq f(b)$ , pour tout  $\gamma$  tel que  $f(a) \leq \gamma \leq f(b)$ , il existe  $c \in A$  tel que :

$$\gamma = f(c)$$



On suppose  $f(a) < \gamma < f(b)$  où  $a, b \in A$

Par connexité par arcs,  $\exists \varphi : [0, 1] \rightarrow A$

t<sub>0</sub>  $\varphi$  continue,  $\varphi(0) = a$ ,  $\varphi(1) = b$ ,  $\forall t \varphi(t) \in A$

Donc  $f \circ \varphi : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$

continue et  $f \circ \varphi(0) = a < \gamma < f \circ \varphi(1)$ .

Donc par le th. des val. intermédiaires,

$\exists t_0 \in ]0, 1[$  t<sub>0</sub>  $f \circ \varphi(t_0) = \gamma$

On note  $c = \varphi(t_0) \in A$

et  $f(c) = \gamma$ .

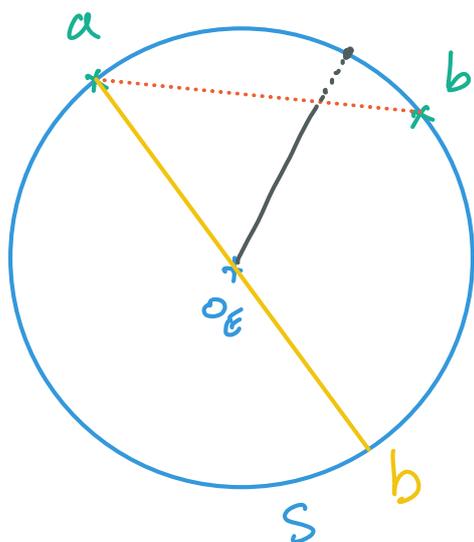
### 3 Caractérisation des fonctions de plusieurs variables qui sont constantes

**Théorème.**

Soit  $f : E \rightarrow F$  une fonction définie et de classe  $C^1$  sur  $U$  ouvert, avec  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels normés de dimension finie. On suppose  $U$  connexe par arcs. Alors :

$$f \text{ est constante sur } U \iff df \text{ est nulle sur } U$$

[48.13]



Soit  $a, b \in S$  et  $a+b \neq 0$  (pas diam opposés)

On note  $\varphi : [0, 1] \rightarrow E$

$$t \mapsto a + t(b-a) \\ = (1-t)a + tb$$

$\forall t \in [0, 1], \varphi(t) \neq 0$

On note  $\varphi(t) = \frac{\varphi(t)}{\|\varphi(t)\|}$

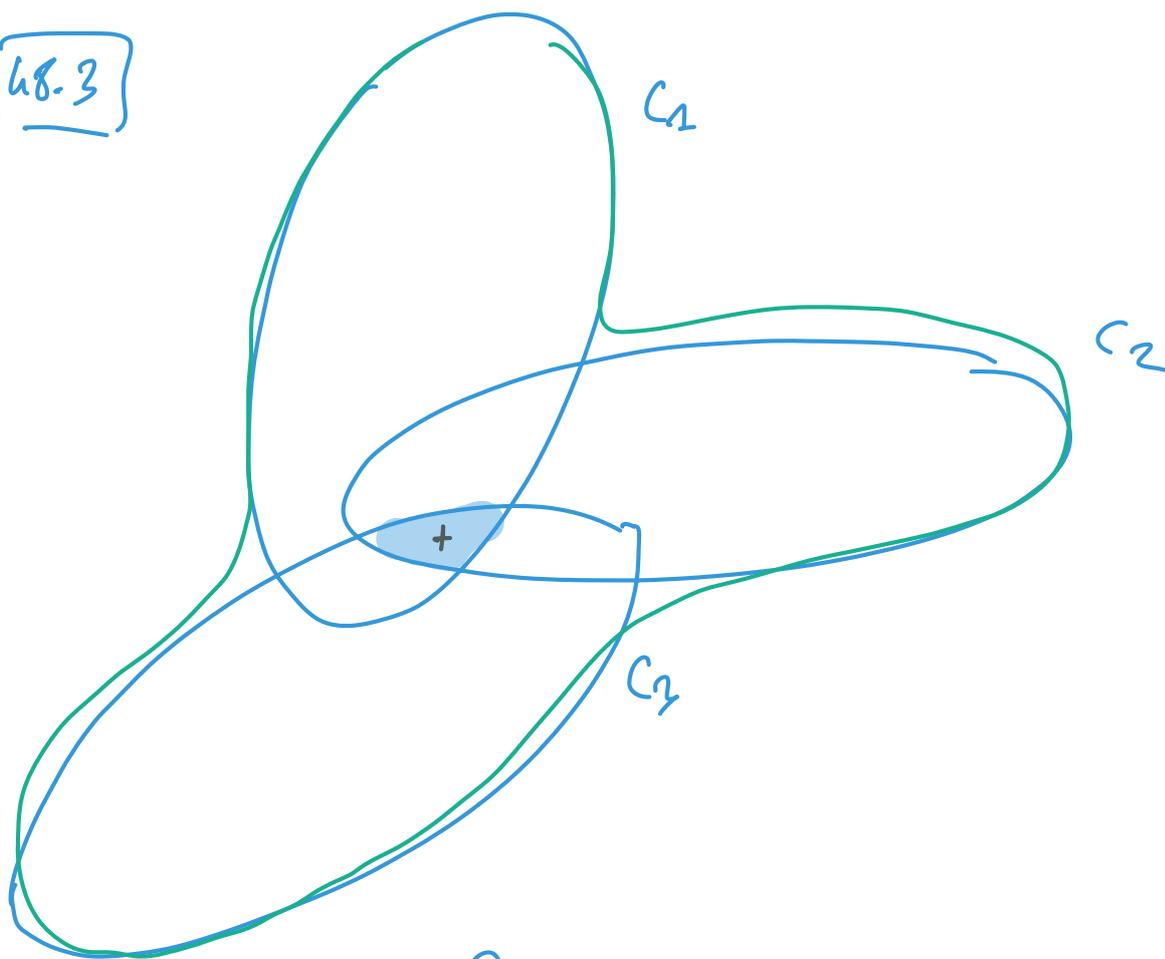
$\varphi$  est continue car  $\varphi$  l'est et  $\|\cdot\|$  l'est

$\forall t \varphi(t) \in S, \varphi(0) = a, \varphi(1) = b$

2<sup>e</sup> cas: Si  $a, b$  diamétralement opposés.

Car  $n \geq 2$  On utilise  $c \in S, c \neq a, c \neq b$   
alors par 1<sup>er</sup> cas,  $a$  et  $c$  sont dans  
la même composante connexe,  $b$  et  $c$  aussi,  
donc  $a$  et  $b$  aussi.

48.3



Soit  $\omega \in \bigcap_{i \in I} C_i$

$\forall \kappa \in \bigcup_{i \in I} C_i, \exists i \in I \text{ t. } \kappa \in C_i$

or  $\omega \in C_i$

donc  $[\omega, \kappa] \subset C_i \subset \bigcup_{i \in I} C_i$

Ainsi  $\bigcup_{i \in I} C_i$  est étoilé donc connexe par arcs.

48.2

(a) Soit  $(a_1, b_1), (a_2, b_2) \in A \times B$

$a_1, a_2 \in A$  connexe par arcs, donc

$\exists \varphi: [0, 1] \rightarrow A$   $\xi$

$\varphi$  continue,  $\forall t \varphi(t) \in A$ ,  $\varphi(0) = a_1$ ,  $\varphi(1) = a_2$

deux  $\exists \psi: [0, 1] \rightarrow B$   $\xi$

$\psi$  continue,  $\forall t \psi(t) \in B$ ,  $\psi(0) = b_1$ ,  $\psi(1) = b_2$

On définit

$f: [0, 1] \rightarrow A \times B$

$t \mapsto (\varphi(t), \psi(t))$

continue, à val dans  $A \times B$

et  $f(0) = (a_1, b_1)$ ,  $f(1) = (a_2, b_2)$

donc  $A \times B$  connexe par arcs.

(b)  $g: A \times B \rightarrow E$

$(a, b) \mapsto a + b$

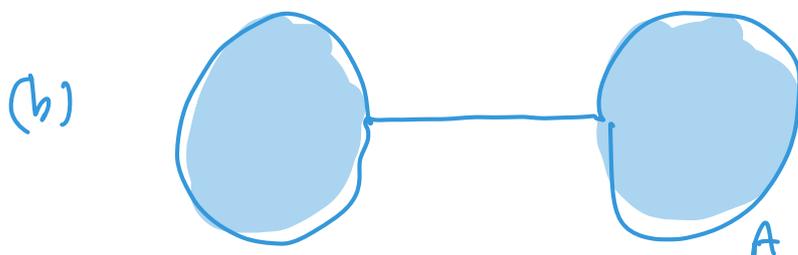
est continue et  $A \times B$  est connexe par arcs

donc  $g(A \times B) = A + B$  est connexe par arcs.

48.1

(a)  $A: [0, 1] \cup \{2\}$  non convexe par arcs

$A^\circ = ]0, 1[$  convexe par arcs



(c)  $\overline{]0, 1[ \cup ]1, 2[} = [0, 2]$

48.4 5 6

Mon  $\mathcal{D}_n(\mathbb{R})$  est étoilé.

Soit  $M \in \mathcal{D}_n(\mathbb{R})$ . Mon  $[0, 1] \subset \mathcal{D}_n(\mathbb{R})$

en effet:  $\varphi: [0, 1] \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$

$t \mapsto tM$

$\varphi$  est continue,  $\varphi(0) = 0$ ,  $\varphi(1) = M$

$\exists P \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$ ,  $D$  diag  $\wedge M = P D P^{-1}$

donc  $\varphi(t) = P \underbrace{(tD)}_{\text{diag}} P^{-1} \in \mathcal{D}_n(\mathbb{R})$

48.5

Soit  $A \in SO_n(\mathbb{R})$

$B \in O_n(\mathbb{R}) \setminus SO_n(\mathbb{R})$

Si  $\exists \varphi : [0, 1] \rightarrow O_n(\mathbb{R})$  continue

et  $\varphi(0) = A, \varphi(1) = B$

Alors  $\det \circ \varphi$  continue

et  $\det(A) = 1, \det(B) = -1$

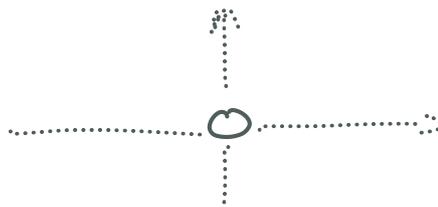
Par le th des valeurs intermédiaires,

$\exists C \in O_n(\mathbb{R})$  et  $\det(C) = 0$

contradiction

————— ( ) —————

$\mathbb{R}^*$  non  
convexe par arcs



$\mathbb{C}^*$  est convexe  
par arcs

48.6

$GL_n(\mathbb{C})$  convexe par arcs

Pour toute matrice de  $GL_n(\mathbb{C})$  et deux

de composantes connexes de  $I_n$

Soit  $M \in GL_n(\mathbb{C})$

$M$  trigonalisable

$\exists P \in GL_n(\mathbb{C})$   $T$  triangulaire  $\bar{L}$

$$M = P T P^{-1}$$

où  $T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \mu_{12} & \dots & \mu_{1n} \\ & \ddots & & \vdots \\ 0 & & & \lambda_n \end{pmatrix}$

où les  $\lambda_j \neq 0$

$$\lambda_j = r_j e^{i\theta_j}$$

où  $r_j > 0$

Nb

$$\varphi: [0, 1] \longrightarrow M_n(\mathbb{C})$$

$$t \longmapsto P \begin{pmatrix} r_1 e^{it\theta_1} & t\mu_{1j} \\ & \ddots \\ 0 & & r_n e^{it\theta_n} \end{pmatrix} P^{-1}$$

$\varphi$  est continue, à valeurs dans  $GL_n(\mathbb{C})$

$$\varphi(0) = P I_n P^{-1} = I_n$$

$$\varphi(1) = M$$