

## Endomorphismes remarquables des espaces euclidiens

Dans tout le chapitre, sauf mention contraire,  $E$  est un espace euclidien et  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est son produit scalaire.

### 1 Adjoint d'un endomorphisme d'un espace euclidien

#### 1.1 Définition, matrice de l'adjoint en base orthonormée

**Définition.** Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$ . Il existe un unique endomorphisme  $u^* \in \mathcal{L}(E)$  tel que :

$$\forall x, y \in E, \langle u(x), y \rangle = \langle x, u^*(y) \rangle$$

L'endomorphisme  $u^*$  s'appelle l'**adjoint** de  $u$ .

$$\begin{aligned} u: E &\longrightarrow E \\ x &\longmapsto u(x) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} u^*: E &\longrightarrow E \\ y &\longmapsto u^*(y) \quad \forall y \in E \end{aligned}$$

$$\langle u(x), y \rangle = \langle x, u^*(y) \rangle$$

Preuve: . Soit  $y \in E$

$$\begin{aligned} \varphi: E &\longrightarrow \mathbb{R} \\ x &\longmapsto \langle u(x), y \rangle \end{aligned}$$

est une forme linéaire par linéarité de  $u$

et bilinéarité du produit scalaire.

Donc  $\exists! a \in E$  tq  $\varphi = \langle a, \cdot \rangle$

On note  $u^*(y)$  à la place de  $a$ .

Rang:  $\forall x, y \in E \quad \langle u(x), y \rangle = \langle x, u^*(y) \rangle$   
 $= \langle \cancel{u^*(y)}, x \rangle$

• Montrer  $u^* \in \mathcal{L}(E)$

\*  $u^*$  est à valeurs dans  $E$

\* Soit  $y, z \in E, \lambda, \mu \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} \forall x \in E \quad \langle x, u^*(\lambda y + \mu z) \rangle &= \langle u(x), \lambda y + \mu z \rangle \\ &= \lambda \langle u(x), y \rangle + \mu \langle u(x), z \rangle \\ &= \lambda \langle x, u^*(y) \rangle + \mu \langle x, u^*(z) \rangle \\ &= \langle x, \lambda u^*(y) + \mu u^*(z) \rangle \end{aligned}$$

$$\forall x \in E \quad \langle x, u^*(\lambda y + \mu z) - \lambda u^*(y) - \mu u^*(z) \rangle = 0$$

$$\text{donc } u^*(\lambda y + \mu z) - \lambda u^*(y) - \mu u^*(z) \in E^\perp$$

$$\text{donc } u^*(\lambda y + \mu z) = \lambda u^*(y) + \mu u^*(z)$$

$$\begin{array}{ccc} E & & \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \\ u & \longleftrightarrow & A \\ x & \longleftrightarrow & X \\ u^{-1} & \longleftrightarrow & A^{-1} \end{array}$$

**Proposition.** Soit  $\mathcal{B}$  une base orthonormée de  $E$ , et  $u \in \mathcal{L}(E)$ . Alors :

$$\text{Mat}(u^*, \mathcal{B}) = \text{Mat}(u, \mathcal{B})^\top$$

**Remarque.** L'hypothèse base orthonormée est essentielle ici.

**Corollaire.**  $u$  et  $u^*$  ont même trace, même déterminant, même polynôme caractéristique, même spectre.

**Remarque.** En revanche, ils n'ont pas les mêmes vecteurs propres.

$\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  base ON de  $E$

$$B = \text{Mat}(u^*, \mathcal{B}) = \begin{pmatrix} u^*(e_1) & \dots & u^*(e_j) & \dots & u^*(e_n) \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \boxed{\phantom{0}} & \dots & \vdots \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ e_1 & & \vdots & & e_n \\ e_2 & & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ e_i & & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ e_n & & \vdots & & \vdots \end{pmatrix}$$

la coord selon  $e_i$  de  $u^*(e_j)$   
 c'est  $\langle e_i, u^*(e_j) \rangle$  car  $\mathcal{B}$  ON.

$$A = \text{Mat}(u, \mathcal{B}) = \left( \langle e_i, u(e_j) \rangle \right)_{1 \leq i, j \leq n}$$

$$b_{i,j} = \langle e_i, u(e_j) \rangle = \langle u(e_i), e_j \rangle$$

$$b_{ij} = a_{ji}$$

Remarque Ah ben oui!

en base ON:

$$E \ni x \longleftrightarrow X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$$

$$y \longleftrightarrow Y$$

$$\mathcal{L}(E) \ni u \longleftrightarrow A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$$

$$\langle u(x), y \rangle = (\text{Mat}_B(u(x)))^T (\text{Mat}_B(y))$$

$$= (AX)^T Y$$

$$= (X^T A^T) Y$$

$$\left( \begin{array}{c} \phantom{x} \\ \phantom{x} \\ \phantom{x} \end{array} \right)^T \left( \begin{array}{c} \phantom{y} \\ \phantom{y} \\ \phantom{y} \end{array} \right)$$

$$= X^T \cdot (A^T Y)$$

$$= (\text{Mat}_B(x))^T (\text{Mat}(v) \times \text{Mat}_B(y))$$

$\uparrow$   
 $v$  dans la  
matrice  $A^T$

$$= \langle x, \cancel{v}(y) \rangle$$

$u^*(y)$

Remarque:

$$X^T M Y = (x_1 \dots x_n) \begin{pmatrix} m_{11} & \dots & m_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ m_{n1} & \dots & m_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

1<sup>er</sup> cas: M diagonale

$$X^T D Y = (x_1 \dots x_n) \underbrace{\begin{pmatrix} d_1 & & (0) \\ & \ddots & \\ (0) & & d_n \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

$$= (x_1 \dots x_n) \begin{pmatrix} d_1 y_1 \\ \vdots \\ d_n y_n \end{pmatrix}$$

$$= \sum_{i=1}^n d_i x_i y_i$$

2<sup>e</sup> cas Cas général.

$$X^T M Y = (x_1 \dots x_n) \underbrace{\begin{pmatrix} m_{11} & \dots & m_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ m_{n1} & \dots & m_{nn} \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

$$= (x_1 \dots x_n) \begin{pmatrix} \sum_{j=1}^n m_{1j} y_j \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^n m_{nj} y_j \end{pmatrix}$$

$$= \sum_{i=1}^n x_i \sum_{j=1}^n m_{ij} y_j$$

$$= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n m_{ij} x_i y_j$$

---

## 1.2 Propriétés

**Proposition.** Pour  $u, v \in \mathcal{L}(E)$ ,  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  :

- $(\lambda u + \mu v)^* = \lambda u^* + \mu v^*$
- $(u^*)^* = u$
- $(u \circ v)^* = v^* \circ u^*$
- Si  $u$  est bijectif,  $u^*$  aussi et  $(u^*)^{-1} = (u^{-1})^*$

Bon on

$$\begin{aligned}(\lambda A + \mu B)^T &= \lambda A^T + \mu B^T \\ (A^T)^T &= A \\ (A B)^T &= B^T A^T \\ (A^{-1})^T &= (A^T)^{-1}\end{aligned}$$

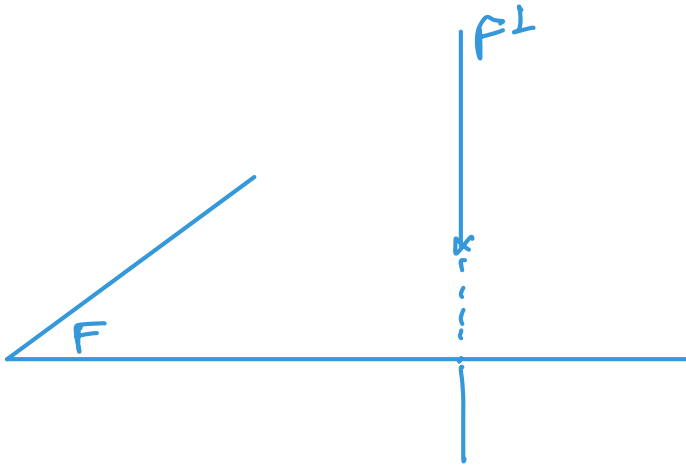
Preuve:

$\forall x, y \in E$

$$\begin{aligned}\langle x, (\lambda u + \mu v)^*(y) \rangle &= \langle (\lambda u + \mu v)(x), y \rangle \\ &= \lambda \langle u(x), y \rangle + \mu \langle v(x), y \rangle \\ &= \lambda \langle x, u^*(y) \rangle + \mu \langle x, v^*(y) \rangle \\ &= \langle x, (\lambda u^* + \mu v^*)(y) \rangle\end{aligned}$$

donc  $(\lambda u + \mu v)^*(y) = (\lambda u^* + \mu v^*)(y)$

**Proposition.** Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$  et  $F$  un sous-espace de  $E$ . Si  $F$  est stable par  $u$ , alors  $F^\perp$  est stable par  $u^*$ .



On suppose  $F$  stable par  $u$ .

Prove  $F^\perp$  stable par  $u^*$

Soit  $y \in F^\perp$  Prove  $u^*(y) \in F^\perp$

$$\forall x \in F, \langle x, u^*(y) \rangle$$

$$= \langle u(x), y \rangle$$

$$= 0$$

car  $x \in F$

donc  $u(x) \in F$

et  $y \in F^\perp$

Donc  $F^\perp$  stable par  $u^*$ .

## 2 Endomorphismes autoadjoints d'un espace euclidien

### 2.1 Définition, matrice en base orthonormée

**Définition.** Soit  $E$  un espace euclidien et  $u \in \mathcal{L}(E)$ . On dit que  $u$  est **autoadjoint** lorsque  $u^* = u$ , i.e. :

$$\forall x, y \in E, \langle u(x), y \rangle = \langle x, u(y) \rangle$$

On note  $S(E)$  l'ensemble des endomorphismes autoadjoints de  $E$ .

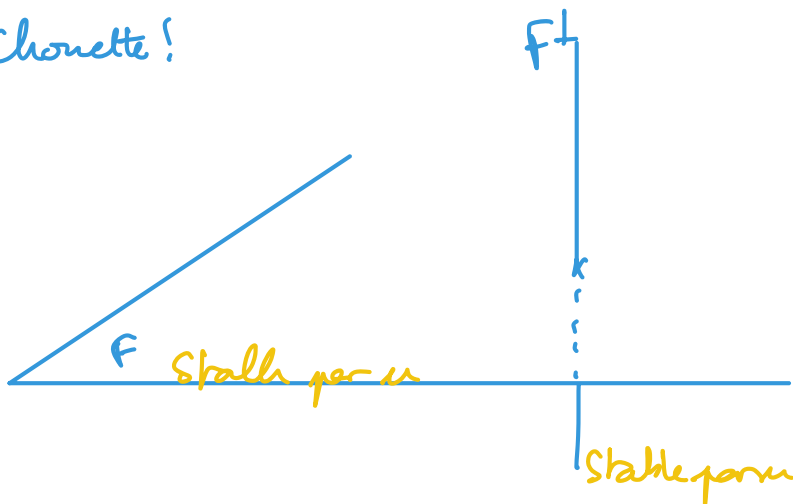
**Remarque.** On qualifie parfois les endomorphismes autoadjoints (i.e.  $u^* = u$ ) de symétriques, mais on évitera cette terminologie, car il n'y a aucune raison que ça soit une symétrie (i.e.  $u \circ u = \text{Id}_E$ ).

↳ base or de  $E$

$$u \in S(E) \iff \text{Mat}(u) \in S_n(\mathbb{R})$$
$$u^* = u \qquad M^T = M$$

**Proposition.** Soit  $u$  endomorphisme autoadjoint de  $E$  et  $F$  un sous-espace vectoriel de  $E$ . Si  $F$  est stable par  $u$ , alors  $F^\perp$  est aussi stable par  $u$ .

Chouette!



On peut restreindre  $u$  que sur  $F$  et  $F^\perp$

$$(u|_F \text{ et } u|_{F^\perp})$$

$$E = F \oplus F^\perp$$

$$\text{Mat}(u, \text{base adaptée}) = \left( \begin{array}{c|c} * & 0 \\ \hline 0 & * \end{array} \right)$$



**Proposition.** Soit  $E$  espace euclidien de dimension  $n$ , et  $u \in \mathcal{L}(E)$ . Fixons  $\mathcal{B}$  une base orthonormée de  $E$ .  
Alors :

$$u \in \mathcal{S}(E) \iff \text{Mat}(u, \mathcal{B}) \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$$

c'est-à-dire que  $u$  est autoadjoint si et seulement si sa matrice en base orthonormée est symétrique.

**Remarque.** L'hypothèse base orthonormée est essentielle ici.

**Corollaire.** La dimension de  $\mathcal{S}(E)$  est  $\frac{n(n+1)}{2}$ .

## 2.2 Projecteurs orthogonaux

**Proposition.** Soit  $p$  un projecteur (i.e.  $p \circ p = p$ ). Alors  $p$  est un projecteur orthogonal (i.e.  $\text{Ker } p \perp \text{Im } p$ ) si et seulement si  $p$  est autoadjoint.

Soit  $p$  projecteur sur  $F$  de direction  $G$   
 $\text{Ker}(p - \text{Id}) = \text{Im } p$   
 où  $E = F \oplus G$

$\boxed{\Leftarrow}$  Supp  $p$  autoadjoint

Alors  $F \perp G$

Soit  $x \in F = \text{Im } p$

$y \in G = \text{Ker } p$

$\langle x, y \rangle$

$$= \langle p(x), y \rangle$$

$$= \langle x, p(y) \rangle \quad \text{car } p \in \mathcal{S}(E)$$

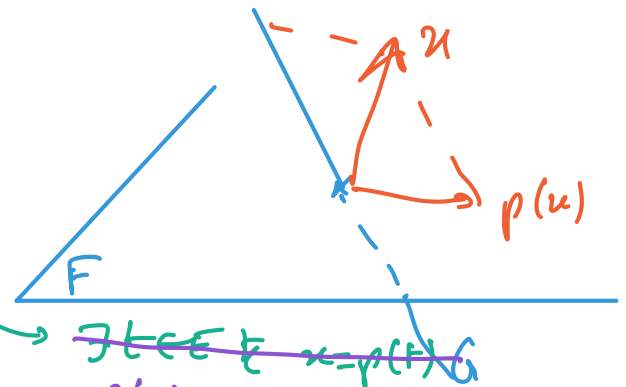
$$= \langle x, 0 \rangle$$

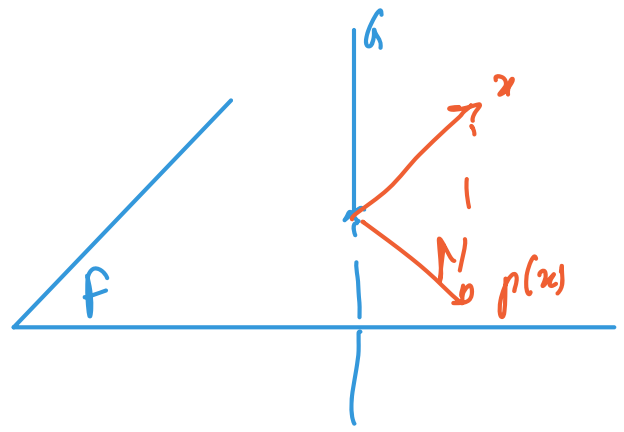
$$= 0$$

donc  $F \perp G$

$\boxed{\Rightarrow}$  On suppose  $F \perp G$

Alors  $p$  autoadjoint





Soit  $x, y \in E$

$$\begin{aligned}
 \langle p(x), y \rangle &= \langle p(x), \overbrace{y - p(y)}^G + \overbrace{p(y)}^{EF} \rangle \\
 &= \underbrace{\langle p(x), y - p(y) \rangle}_{EF} + \langle p(x), p(y) \rangle \\
 &= \langle p(x), p(y) \rangle
 \end{aligned}$$

expression symétrique en  $x$  et  $y$

$$= \langle p(y), x \rangle$$

$$= \langle x, p(y) \rangle$$

donc  $p$  est autoadjoint.







