

(a) Soit $X \in M_n(K)$. On a :

$$\begin{aligned} \operatorname{tr}(X + \operatorname{tr}(X)A) &= \operatorname{tr}(X) + \operatorname{tr}(X) \cdot \operatorname{tr}(A) \\ &= \operatorname{tr}(X)(1 + \operatorname{tr}(A)) \end{aligned}$$

↑ par linéarité

(b) Anclage : On suppose que $X + \operatorname{tr}(X)A = B$.

Alors, en prenant la trace :

$$\operatorname{tr}(X)(1 + \operatorname{tr}(A)) = \operatorname{tr}(B)$$

- Si $\operatorname{tr}(A) \neq -1$, alors $\operatorname{tr}(X) = \frac{\operatorname{tr}(B)}{1 + \operatorname{tr}(A)}$

et donc $X = B - \frac{\operatorname{tr}(B)}{1 + \operatorname{tr}(A)} A$

- Si $\operatorname{tr}(A) = -1$ et $\operatorname{tr}(B) \neq 0$

X n'existe pas

- Si $\operatorname{tr}(A) = -1$ et $\operatorname{tr}(B) = 0$, l'égalité ci-avant ne

donne pas d'information.

On a $X = B + \lambda A$, où $\lambda \in K$

Remarque : L'ensemble $B + \operatorname{Vect}(A) = \{B + \lambda A, \lambda \in K\}$ est

le translaté de la droite vectorielle engendrée par A (si $A \neq 0$).

Synthèse :

- Si $\text{tr}(A) \neq -1$, $X = B - \frac{\text{tr}(B)}{1 + \text{tr}(A)} A$ satisfait :

$$X + \text{tr}(X)A = B$$

donc c'est l'unique solution. : $\mathcal{Y} = \left\{ B - \frac{\text{tr}(B)}{1 + \text{tr}(A)} A \right\}$

- Si $\text{tr}(A) = -1$ et $\text{tr}(B) \neq 0$

Il n'y a pas de solution : $\mathcal{Y} = \emptyset$

- Si $\text{tr}(A) = -1$ et $\text{tr}(B) = 0$

Pose $X = B + \lambda A$, $\lambda \in \mathbb{K}$, on a :

$$\begin{aligned} X + \text{tr}(X)A &= B + \lambda A + (\underbrace{\text{tr}(B)}_0 + \lambda \underbrace{\text{tr}(A)}_{-1})A \\ &= B \end{aligned}$$

donc X est solution de l'équation :

$$\underline{\mathcal{Y} = B + \text{Vect}(A)}$$